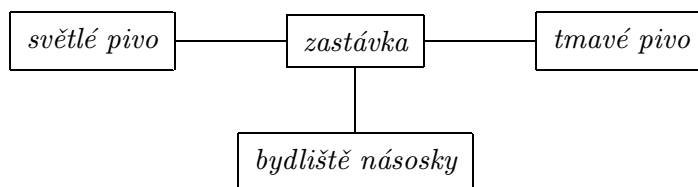


Spolehlivost a komplexní řízení jakosti

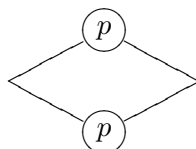
21. května 2003

Pracovní verze příkladů počítaných na cvičeních

- **Příklad 1 (Hospoda)** *Na půl cesty mezi dvěmi hospodami je autobusová zastávka. Autobusy jezdí z jedné hospody do druhé v pravidelných intervalech. Násoska chodí pravidelně na zastávku a odjíždí prvním autobusem do hospody. Po roce si všiml, že do jedné z hospod chodí častěji. Jak je to možné?*

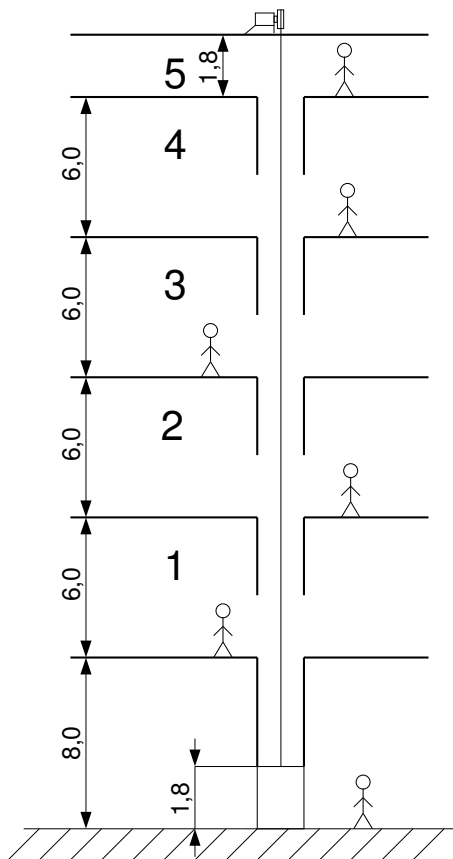


- **Příklad 2 (Věže)** *Jaká je pravděpodobnost, že se náhodně rozložených 8 věží na šachovnici neo-hrožuje?*
- **Příklad 3 (Součet kostek)** *Mějme 3 hrací kostky. Jaká je pravděpodobnost, že hodíme jedním vrhem součet větší než 10?*
- **Příklad 4 (Porovnání kostek)** *Co je pravděpodobnější: hodit 1 kostkou 4 hody aspoň jednou šestku nebo 2 kostkami 24 hody aspoň jednou dvě šestky?*
- **Příklad 5 (Žárovky)** *Jaká je pravděpodobnost, že bude svítit aspoň jedna žárovka? Pravděpo-dobnost, že žárovka svítí je $p = 0.7$.*



- **Příklad 6 (Manželé)** *Na ples přišlo n párů. Jaká je pravděpodobnost, že při dámské volence spolu tančí aspoň jeden manželský pár za předpokladu náhodné volby tanečníků?*

- **Příklad 7 (Sraz)** Dva přátelé si dají sraz mezi 17:00 a 18:00. Přijdou náhodně a čekají na sebe 15 minut. Jaká je pravděpodobnost, že se setkají.
- **Příklad 8 (Výtah)** Výtah



1 Základní statistické pojmy

Def: Statistická jednotka : elementární prvek statistického souboru, na kterém pozorujeme vlastnosti, které nás z hlediska účelu statistického zkoumání zajímají

Def: Statistický soubor : soubor statistických jednotek.

Def: Rozsah statistického souboru: počet statistických jednotek ve statistickém souboru.

2 Základní charakteristiky

2.1 Momenty

Počáteční moment k -tého stupně :

$$m'_{x,k} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i^k}{n}.$$

Centrovaný moment k -tého stupně :

$$m_{x,k} = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^k}{n}.$$

2.2 Průměry

Základní vlastností, kterou se budeme zabývat jsou průměry. Nejběžnější je tzv. **aritmetický průměr**:

$$M_1(x) = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n} = \bar{x}$$

Dále definujeme **kvadratický průměr**:

$$M_2(x) = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n x_i^2}{n}}$$

a **harmonický průměr**:

$$M_{-1}(x) = \frac{n}{\sum_{i=1}^n \frac{1}{x_i}}.$$

Obecný průměr k -tého stupně (pro $k \neq 0$) lze vyjádřit vzorcem:

$$M_k(x) = \left(\frac{\sum_{i=1}^n x_i^k}{n} \right)^{\frac{1}{k}}.$$

Aritmetický průměr je jediný, který nevyžaduje splnění podmínky $x_i > 0$! Je zřejmé, že hodnota průměru je závislá na konkrétně zvolené hodnotě k . Čím je k větší, tím je větší M_k :

$$\forall k_1 < k_2 : M_{k_1} < M_{k_2}$$

2.3 Vlastnosti aritmetického průměru

- součet odchylek od aritmetického průměru je roven 0:

$$\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x}) = \sum_{i=1}^n nx_i - n \cdot \bar{x} = 0,$$

- přičtení konstanty :

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i \pm A) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i \pm \frac{1}{n} \cdot n \cdot A = \bar{x} \pm A,$$

- násobení konstantou :

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \frac{x_i}{c} = \frac{1}{c} \cdot \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i = \frac{\bar{x}}{c}.$$

2.4 Rozptyl

Druhý centrální moment :

$$s^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n}.$$

Lemma: $\sum_{i=1}^n (x_i - a)^2$ je minimální právě tehdy, jestliže $a = \bar{x}$.

Dk:

$$F(a) = \sum_{i=1}^n (x_i - a)^2$$

$$F'(a) = -2 \sum_{i=1}^n (x_i - a) \Rightarrow \sum_{i=1}^n x_i = n \cdot a \Rightarrow a = \frac{\sum_{i=1}^n x_i}{n} = \bar{x}.$$

◇

Lemma: „Rozptyl = průměr kvadrátů - kvadrát průměru.“

$$s^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n} = \overline{x^2} - \bar{x}^2.$$

Dk:

$$s^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n} = \sum_{i=1}^n \frac{x_i^2 - 2 \cdot x_i \cdot \bar{x} + \bar{x}^2}{n} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^2 - \frac{2 \cdot \bar{x}}{n} + \sum_{i=1}^n nx_i + n \cdot \frac{\bar{x}^2}{n}$$

$$s^2 = \overline{x^2} - 2\bar{x}^2 + \bar{x}^2 = \overline{x^2} - \bar{x}^2.$$

◇

Lemma: Mezi počátečními a centrovanými momenty platí vztah :

$$m_{x,k} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^k = \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} (-1)^j \cdot m'_{x,1}{}^j \cdot m'_{x,k-j}.$$

Dk:

$$\begin{aligned} m_{x,k} &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^k = \sum_{i=1}^n \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} (-1)^j \cdot x_i^{k-j} \cdot \bar{x}^j = \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} \cdot (-1)^j \cdot \bar{x}^j \sum_{i=1}^n \frac{x_i^{k-j}}{n} \\ m_{x,k} &= \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} (-1)^j \cdot m'_{x,1}{}^j \cdot m'_{x,k-j}. \end{aligned}$$

◇

Lemma:

$$s^2 = m_{x,2} = m'_{x,2} - m'_{x,1}{}^2$$

Dk:

$$\begin{aligned} m_{x,2} &= \sum_{j=0}^2 \binom{2}{j} (-1)^j \cdot m'_{x,1}{}^j \cdot m'_{x,2-j} \\ &= \binom{2}{0} (-1)^0 \cdot m'_{x,1}{}^0 \cdot m'_{x,2-0} + \binom{2}{1} (-1)^1 \cdot m'_{x,1}{}^1 \cdot m'_{x,2-1} + \binom{2}{2} (-1)^2 \cdot m'_{x,1}{}^2 \cdot m'_{x,2-2} \\ &= m'_{x,2} - 2 \cdot m'_{x,1} \cdot m'_{x,1} + m'_{x,1}{}^2 \\ &= m'_{x,2} - m'_{x,1}{}^2 \end{aligned}$$

◇

2.5 Četnosti a spojitý případ

Často se setkáváme s případy, kdy jsou jednotlivým prvkům statistického souboru x_i jsou přiřazeny četnosti výskytu n_i . Pak lze obecný vzorec průměru napsat takto :

$$M_k(x) = \left(\frac{\sum_{i=1}^s x_i^k \cdot n_i}{\sum_{i=1}^s n_i} \right)^{\frac{1}{k}}.$$

3 Charakteristiky spolehlivosti

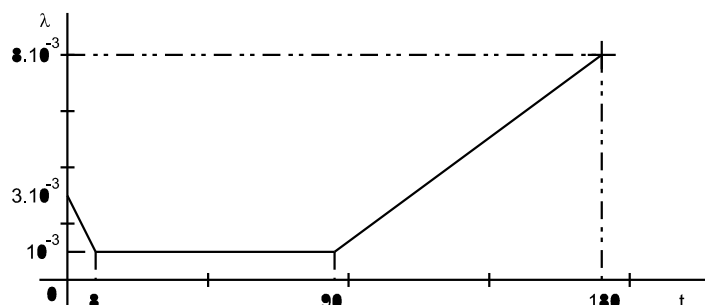
Příklad: Nalezněte vztah pro výpočet pravděpodobnosti bezporuchového provozu z intenzity.

Příklad: Nalezněte vztah pro výpočet střední doby bezporuchového provozu T_s z pravděpodobnosti bezporuchového provozu $R(t)$.

Příklad: Předpokládejme nyní stroj, který se porouchá čtyřikrát za týden. Jaká je doba T_β zaručující, že pravděpodobnost bezporuchového provozu je $\beta = R(T_\beta) = 0.99$?

Příklad: Máme systém s intenzitou poruch danou Weibullovým rozdělením s $m = \frac{1}{4}$. Intenzita poruch v čase $t = 1$ je $\lambda(1) = \frac{1}{5}$. Určete střední dobu poruch tohoto systému.

Příklad: Intenzita poruch daného systému je dána průběhem na obrázku. Spočítejte pravděpodobnost bezporuchového provozu $R(t)$ v čase $t=150$.

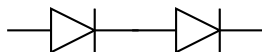


Příklad: Pro systém se stejnou intenzitou poruch, jako v předchozím příkladu, určete čas τ , pro který $R(\tau) = 0.6$.

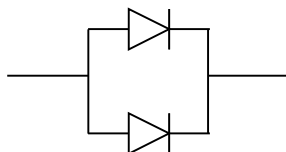
Spolehlivost soustav

Předpoklad : každý prvek i každá soustava se nacházejí vždy v jednom ze stavů : **bezporuchovém stavu** nebo **ve stavu poruchy**. Pro elektrické obvody používáme tři stavy : **bezporuchový porucha zkratem, porucha přerušením**.

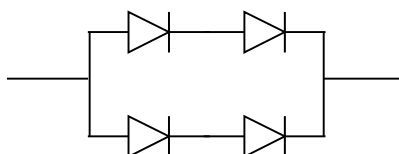
- **Příklad 9 (Pravděpodobnost bezporuchového provozu - sériové)** Vypočtete pravděpodobnost bezporuchového provozu soustavy, $R = ?$ Pravděpodobnost bezporuchového provozu jedné diody je p , diody jsou stejné.



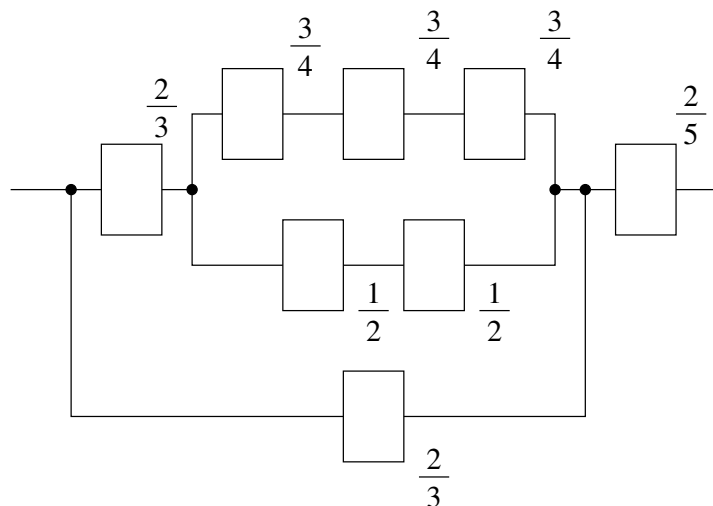
- **Příklad 10 (Pravděpodobnost bezporuchového provozu - paralelní)** Vypočtete pravděpodobnost bezporuchového provozu soustavy. Pravděpodobnost bezporuchového provozu jedné diody je p , diody jsou stejné.



- **Příklad 11 (Pravděpodobnost bezporuchového provozu - sérioparalelní)** Vypočtete pravděpodobnost bezporuchového provozu soustavy. Pravděpodobnost bezporuchového provozu jedné diody je p , diody jsou stejné.



- **Příklad 12 (Pravděpodobnost bezporuchového provozu - sérioparalelní)** Vypočtěte pravděpodobnost bezporuchového provozu soustavy.



Soustava m z n

n prvků soustavy, m musí správně pracovat - bezporuchový stav
 $\binom{n}{m}$ paralelních spojů mezi vstup/výstup
 Prvky shodné, nezávislé \Rightarrow binomické rozdělení.

- Pravděpodobnost bezporuchového stavu právě m prvků z n

$$f(m, n, p) = \binom{n}{m} p^m (1 - p)^{n-m}.$$

- Pravděpodobnost bezporuchového stavu nejméně m prvků z n

$$R = \sum_{k=m}^n f(k, n, p) = \sum_{k=m}^n \binom{n}{k} p^k (1 - p)^{n-k}.$$

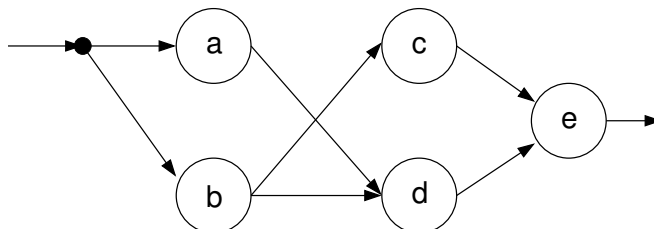
- $m = 1$ paralelní soustava.
- $m = n$ sériová soustava.

- **Příklad 13 (Ocelové lano - soustava m z n)** Ocelové lano má 4 vlákna, správná správná funkčnost je zajištěná pokud nejsou přetržena alespoň dvě vlákna. $n = 4$; $m = 2$; Pravděpodobnost nepřetržení jednoho vlákna je $p = 0.9$; $R = ?$

► **Příklad 14 (Kombinované soustavy - metoda seznamu)**

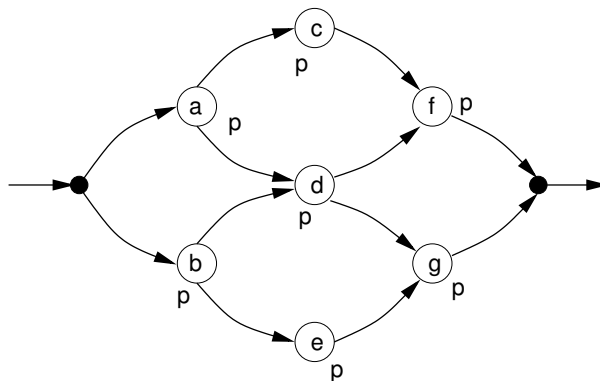
$$a) \quad P(a) = \frac{3}{4}; \quad P(b) = \frac{5}{6}; \quad P(c) = P(d) = \frac{2}{3}; \quad P(e) = \frac{7}{8}; \quad R = ?$$

$$b) \quad P(a) = P(b) = \dots = P(e) = p; \quad R = ?$$

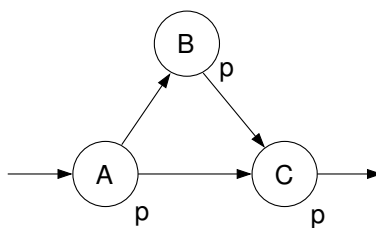


► **Příklad 15 (Kombinované soustavy - metoda rozkladu)** *zadání viz předchozí příklad b)*

► **Příklad 16 (Kombinované soustavy - metoda rozkladu)** $R = ?$



► **Příklad 17 (Soustavy)** $R = ?$



Metoda drah a řezů

Vhodná pro výpočet pravděpodobnosti bezporuchového provozu soustav, ve kterých nenastávají závislé poruchy.

Sled : posloupnost hran, ke které lze najít takovou posloupnost uzlů, že pro každou hranu je odpovídající uzel uzlem vstupním a následující uzel uzlem výstupním.

Dráha (Minimální sled) : takový sled ve kterém jsou všechny uzly různé (obsahuje minimální počet hran).

Hranový řez : množina hran grafu, ze kterých je alespoň jedna hrana obsažena v každé dráze ze vstupního do výstupního uzlu grafu. Odstranění hran řezu z grafu znamená přerušení všech drah mezi vstupem a výstupem.

Minimální řez : řez, který obsahuje minimální počet hran.

Jestliže má soustava i drah mezi vstupem a výstupem, potom je spojení mezi vstupem a výstupem tehdy, když alespoň jedna dráha je bez poruchy.

$$R = P(T_1 + T_2 + \dots + T_i), \text{ kde } T_i \text{ je bezporuchový stav drahy } i$$

Porucha soustavy nastane, jestliže se z grafu soustavy odstraní alespoň jeden minimální řez.

$$Q = P(\overline{C}_1 + \overline{C}_2 + \dots + \overline{C}_j), \text{ kde } C_j \text{ je porucha minimálního řezu } j$$

$$P(A + B + C) = P(A) + P(B) + P(C) - P(AB) - P(AC) - P(BC) + P(ABC)$$

$$P(A + B + C) \leq P(A) + P(B) + P(C)$$

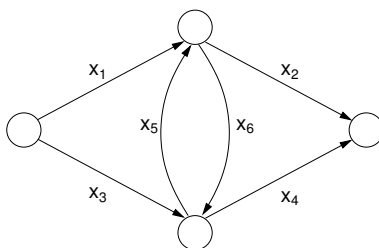
Aproximace :

$$R \leq P(T_1) + P(T_2) + \dots + P(T_i)$$

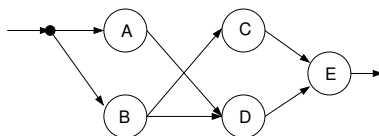
$$Q \leq P(\overline{C}_1) + P(\overline{C}_2) + \dots + P(\overline{C}_i)$$

$$R \geq 1 - P(\overline{C}_1) + P(\overline{C}_2) + \dots + P(\overline{C}_i)$$

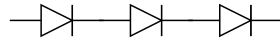
- **Příklad 18 (Soustava)** Nalezněte sledy, minimální sledy, řezy a minimální řezy.



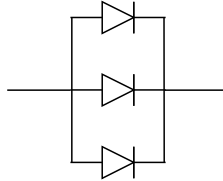
- **Příklad 19 (Soustavy)** $R = ?$



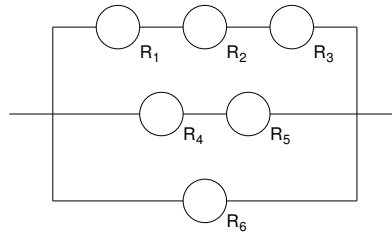
- **Příklad 20 (Soustavy s více stavy prvků - sériové)** soustava je funkční když se celá chová jako dioda, pravděpodobnost zkratu p_z , pravděpodobnost přerušení pp , pravděpodobnost správné funkčnosti p , $p + p_z + pp = 1$, diody jsou identické.



- **Příklad 21 (Soustavy s více stavy prvků - paralelní)** soustava je funkční když se celá chová jako dioda, pravděpodobnost zkratu p_z , pravděpodobnost přerušení pp , pravděpodobnost správné funkčnosti p , $p + p_z + pp = 1$, diody jsou identické.

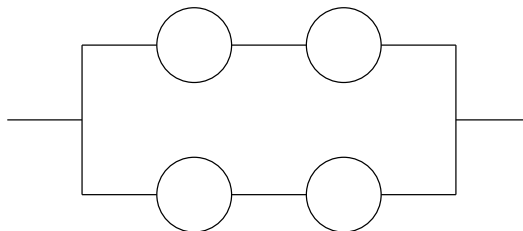


- **Příklad 22 (Dva stavy prvků)** Pravděpodobnost bezporuchového provozu prvku i je $R_i = e^{-\lambda t}$. Jaká je pravděpodobnost bezporuchového provozu celé soustavy $R(t) = ?$ a $R(10) = ?$
 $\lambda_1 = 0,9; \lambda_2 = 0,8; \lambda_3 = 0,7; \lambda_4 = 0,9; \lambda_5 = 0,8; \lambda_6 = 0,9$

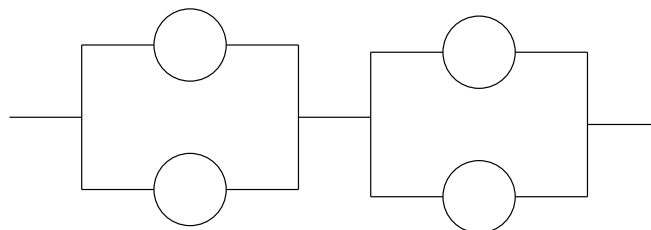


- **Příklad 23 (zálohování soustav)**

a) zálohování celého systému všechny prvky stejné, $R_a = ?$.

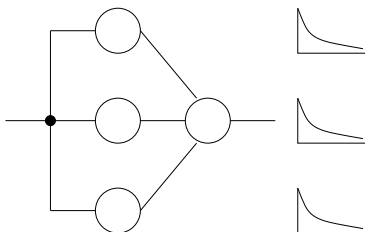


b) zálohování každého prvku všechny prvky stejné, $R_b = ?$.



c) Je větší R_a nebo R_b ?

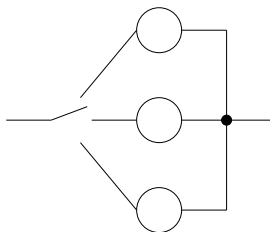
- **Příklad 24 (Majoritní zálohování)** *Soustava má lichý počet prvků $(2n + 1)$, správná funkčnost je zaručena funguje-li alespoň n prvků. Jaká je pravděpodobnost bezporuchového provozu soustavy $R = ?$ Pro jaká p má smysl používat majoritní zálohování?*



Zálohování s přepínáním

Také se používá název zálohování s okamžitou náhradou nebo s okamžitou obnovou

Předpokládá se, že přepínač umí rozpoznat poruchu a samočinně přepíná. Nastane krátkodobé přerušení, které musí být přípustné.



Pro soustavu ze shodných a nezávislých prvků, kde prvky v záloze nestárnou, je pravděpodobnost m poruch dána Poissonovým rozdělením

$$f(m, a) = \frac{a^m}{m!} e^{-a}, \quad m = 0, 1, \dots$$

Při časově závislých pravděpodobnostech je výpočet složitý a s výhodou se používají Markovy modely.

4 Teorie obnovy

4.1 Systémy s okamžitou obnovou

Příklad: Máme systém s exponenciálním rozdělením poruch. Jaká je pravděpodobnost, že do času t nastanou právě 3 poruchy za předpokladu, že oprava každé poruchy trvá nulovou dobu ?

4.2 Systémy s konečnou dobou obnovy

Příklad: Máme systém s distribuční funkcí poruch $F(t) = 1 - e^{-\lambda t}$ a s distribuční funkcí oprav $G(t) = 1 - e^{-\beta t}$. Jaká je pravděpodobnost, že druhá porucha nastane v čase menším nebo rovném t ? (F_{o2}) Jaká je tato pravděpodobnost pro $\lambda = 0,01$, $\beta = 0,1$ a $t = 600$?

Markovovy modely

Výpočet spolehlivosti opravovaných soustav nebo soustav se zálohováním bývá složitý. Pokud mají doby poruch a doby obnov exponenciální rozdělení, je výhodné použít Markovův model. V teorii Markovových procesů se omezíme na základní vlastnosti potřebné pro výpočet spolehlivosti soustav, teorie Markovových procesů je popsána v početné literatuře.

Markovovy modely jsou funkce dvou náhodných proměnných, stavu soustavy a doby nebo jiné veličiny, v závislosti na které stav sledujeme. Obě veličiny mohou být spojité nebo diskrétní, tomu odpovídají čtyři druhy modelů.

Def: **Markovův řetězec** : model s diskrétními stavy a diskrétním časem.

Def: **Markovův proces** : model s diskrétními stavy a spojitým časem.

Def: **Markovův model** : množina pravděpodobností udávajících pravděpodobnost přechodu z nějakého výchozího stavu do nějakého následujícího stavu. Pravděpodobnost závisí pouze na těchto dvou stavech a je zcela nezávislá na všech minulých stavech, kterými proces prošel.

Pro sestavení Markovova modelu se nejprve definují vzájemně se vylučující stavy soustavy. Soustava Markovových stavových rovnic popisuje pravděpodobnostní přechody z počátečních stavů do konečných stavů. Za předpokladů :

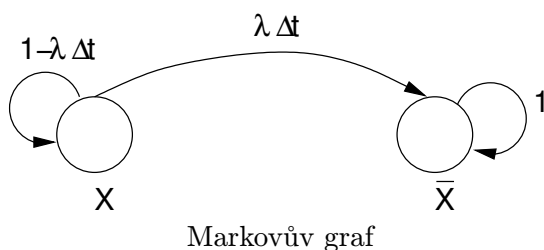
1. Pravděpodobnost přechodu z jednoho stavu do jiného v časovém intervalu Δt je rovna součinu $\lambda_i(t) \cdot \Delta t$, kde $\lambda_i(t)$ je intenzita pravděpodobnosti přechodu (hazard) příslušná ke dvěma stavům, mezi kterými přechod probíhá.
2. Pravděpodobnosti více než jednoho přechodu v časovém intervalu Δt jsou řádově menší a lze je zanedbat.

Def: **Homogenní model** : všechna $\lambda_i(t) = \lambda_i$ jsou konstantní.

Def: **Nehomogenní model** : některá $\lambda_i(t)$ je funkcí času.

Markovovy modely lze názorně vyjádřit orientovaným grafem (Markovův graf). Uzly grafu představují stavy soustavy, orientované hrany grafu označené pravděpodobnostmi přechodu udávají možné přechody.

Mějme soustavu s jediným neopravitelným prvkem. Pravděpodobnost bezporuchového stavu x v čase $t + \Delta t$ označme $P_x(t + \Delta t)$. Podobně pravděpodobnost, že soustava bude v poruchovém stavu \bar{x} označme $P_{\bar{x}}(t + \Delta t)$.



Pro pravděpodobnosti jednotlivých stavů napíšeme rovnice

$$\begin{aligned}P_x(t + \Delta t) &= (1 - \lambda(t)\Delta t) \cdot P_x(t), \\P_{\bar{x}}(t + \Delta t) &= \lambda(t)\Delta t \cdot P_x(t) + P_{\bar{x}}(t),\end{aligned}$$

které přepíšeme do maticové rovnice

$$\begin{bmatrix} P_x(t + \Delta t) \\ P_{\bar{x}}(t + \Delta t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - \lambda(t)\Delta t & 0 \\ \lambda(t)\Delta t & 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} P_x(t) \\ P_{\bar{x}}(t) \end{bmatrix}.$$

Získáme *matici pravděpodobností přechodu*, kterou lze sestavit přímo z Markovova grafu. Rovnice lze upravit na tvar :

$$\begin{aligned}\frac{P_x(t + \Delta t) - P_x(t)}{\Delta t} &= -\lambda(t)P_x(t), \\ \frac{P_{\bar{x}}(t + \Delta t) - P_{\bar{x}}(t)}{\Delta t} &= \lambda(t)P_x(t).\end{aligned}$$

Zavedením limity pro $\Delta t \rightarrow 0$

$$\begin{aligned}\lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{P_x(t + \Delta t) - P_x(t)}{\Delta t} &= -\lambda(t)P_x(t), \\ \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{P_{\bar{x}}(t + \Delta t) - P_{\bar{x}}(t)}{\Delta t} &= \lambda(t)P_x(t),\end{aligned}$$

získáme soustavu diferenciálních rovnic

$$\begin{aligned}\dot{P}_x &= -\lambda(t)P_x(t), \\ \dot{P}_{\bar{x}} &= \lambda(t)P_x(t).\end{aligned}$$

Obvyklé počáteční podmínky jsou $P_x(0) = 1$ a $P_{\bar{x}}(0) = 0$. První rovnici lze řešit samostatně

$$\begin{aligned}\frac{dP_x}{dt} &= -\lambda(t)P_x(t), \\ \frac{1}{P_x(t)}dP_x &= -\lambda(t)dt, \\ \ln P_x(t) &= K \int_0^t -\lambda(t)dt, \\ P_x(t) &= Ke^{-\int_0^t \lambda(t)dt}.\end{aligned}$$

Dosazením $P_x(0) = 1$ získáme vztah pro pravděpodobnost bezporuchového provozu

$$R(t) = P_x(t) = e^{\int_0^t -\lambda(t)dt}.$$

Řešením druhé rovnice dostaneme

$$Q(t) = P_{\bar{x}}(t) = 1 - e^{\int_0^t -\lambda(t)dt}.$$

Pro $\lambda(t) = \lambda$ vyjádříme soustavu diferenciálních rovnic maticovým zápisem

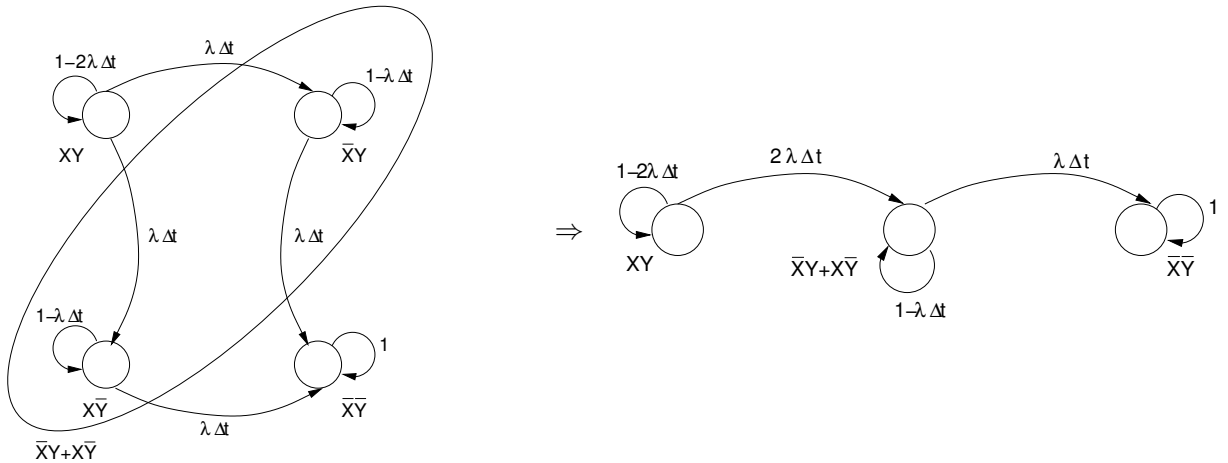
$$\begin{bmatrix} \dot{P}_x(t) \\ \dot{P}_{\bar{x}}(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\lambda & 0 \\ \lambda & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P_x(t) \\ P_{\bar{x}}(t) \end{bmatrix}.$$

Získáme *matici intenzit*. Matice intenzit není stochastická, součet prvků v každém sloupci je roven nule. Matici intenzit lze také napsat přímo z Markovova grafu.

- **Příklad 25 (Soustava 2 prvky, každý prvek 2 stavy)** Mějme soustavu se dvěma neopravitelnými prvky (X a Y), každý prvek má dva stavy (bezporuchový stav, porucha), intenzita poruch je pro oba prvky stejná a konstantní $\lambda_i(t) = \lambda$. Přechod ze stavu XY do stavu \overline{XY} se nepředpokládá a prakticky nenastane. Nakreslete Markovův graf, sestavte matici pravděpodobností přechodu a matici intenzit.

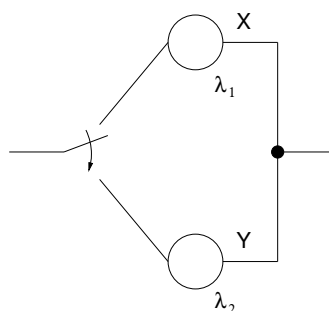
Slučování stavů

Složitost Markovova modelu závisí na počtu stavů soustavy. Soustava s m stavy bude popsána m diferenciálními rovnicemi prvního řádu. Pro soustavu s n dvoustavovými prvky je počet stavů soustavy $m = 2^n$. Obecně pro prvky s k možnými stavy je $m = k^n$. Počet diferenciálních rovnic roste velmi rychle. Při výpočtu bezporuchovosti soustavy můžeme rozlišovat pouze stavy určené počtem porouchaných prvků a nezajímat se o to, které prvky mají poruchu. Počet stavů soustavy a počet diferenciálních rovnic se tím zmenší z 2^n na $n + 1$. Zjednodušení ukážeme na předchozím příkladě. Stavy $X\overline{Y}$, $\overline{X}Y$ sloučíme do jediného stavu $X\overline{Y} + \overline{X}Y$.



Ze stavu XY do stavu $X\overline{Y} + \overline{X}Y$ se lze dostat buď poruchou prvku X nebo poruchou prvku Y , proto pravděpodobnosti přechodu sčítáme. Ze stavu $X\overline{Y} + \overline{X}Y$ do stavu $\overline{X}\overline{Y}$ se dostane v případě, že zbylý prvek bude mít poruchu, proto je pravděpodobnost přechodu rovna $\lambda\Delta t$ (pouze jeden z nich může mít poruchu). Snadno lze nahlédnout, že aby došlo k zjednodušení musejí být intenzity ze stavů $\overline{X}Y$ nebo $X\overline{Y}$ do $\overline{X}\overline{Y}$ stejné. Intenzity ze stavu XY do stavu $\overline{X}\overline{Y}$ a $X\overline{Y}$ mohou být různé.

- **Příklad 26 (Zálohování s přepínáním)** Mějme soustavu se zálohováním přepínáním, prvek v záloze nestárne. Při poruše prvku X dojde k přepnutí na prvek Y . U prvku Y tedy nenastane porucha dříve než u prvku X . Intenzita poruchy prvku X je λ_1 a intenzita poruchy prvku Y je λ_2 . Nakreslete Markovův graf.

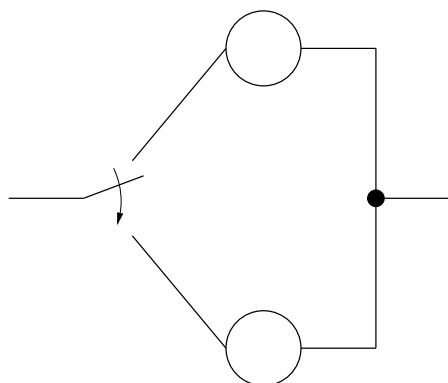


- **Příklad 27 (Soustava s opravou)** Mějme jedno prvkovou soustavu s opravou. Porucha nastává s intenzitou λ a porouchaný prvek je opraven s intenzitou μ . Nakreslete Markovův graf, sestavte matici intenzit a vypočtěte pravděpodobnost bezporuchového provozu a pravděpodobnost poruchy v čase t $P_x(t) = ?$ a $P_{\bar{x}} = ?$ pro počáteční podmínky $P_x(0) = 1$ a $P_{\bar{x}}(0) = 0$.



μ ... oprava
 λ ... porucha

- **Příklad 28 (Zálohování s přepínáním)** Mějme dvou prvkou soustavu s přepínáním a opravou. Prvky jsou identické a prvek v záloze nestárne. Při opravě jsou opraveny všechny prvky a soustava je přepnuta na první prvek. Intenzita poruch je λ a intenzita oprav je μ . Nakreslete Markovův graf.



μ ... oprava
 λ ... porucha

- **Příklad 29 (Zálohování s přepínáním opravou)** Mějme soustavu s 2 deskami, pokud má jedna deska poruchu přepne se na druhou. Deska je vyměněna s intenzitou μ , když je porucha desky. Deska je složena z jedné žárovky a dvou pojistek. V případě, že dojde k poruše jedné pojistky dojde k přepnutí na druhou pojistku. Deska má poruchu v případě, že žárovka má poruchu nebo obě pojistky mají poruchu. Pojistky jsou identické a obě desky jsou také identické. Intenzita poruchy žárovky je λ , intenzita poruchy pojistky je γ a intenzita oprav je μ . Nakreslete Markovův graf a sestavte matici intenzit.

